

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
"РЯЗАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ РАДИОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
ИМЕНИ В.Ф. УТКИНА"**

СОГЛАСОВАНО
Зав. выпускающей кафедры

УТВЕРЖДАЮ
Проректор по УР
А.В. Корячко

Радиоавтоматика
рабочая программа дисциплины (модуля)

Закреплена за кафедрой	Радиотехнических систем
Учебный план	11.03.01_21_00.plx 11.03.01 Радиотехника
Квалификация	бакалавр
Форма обучения	очная
Общая трудоемкость	3 ЗЕТ

Распределение часов дисциплины по семестрам

Семестр (<Курс>.<Семестр на курсе>)	5 (3.1)		Итого	
Неделя	16			
Вид занятий	УП	РП	УП	РП
Лекции	16	16	16	16
Лабораторные	16	16	16	16
Практические	16	16	16	16
Иная контактная работа	0,35	0,35	0,35	0,35
Консультирование перед экзаменом и практикой	2	2	2	2
Итого ауд.	50,35	50,35	50,35	50,35
Контактная работа	50,35	50,35	50,35	50,35
Сам. работа	22	22	22	22
Часы на контроль	35,65	35,65	35,65	35,65
Итого	108	108	108	108

г. Рязань

Программу составил(и):

к.т.н., доц., Штрунова Екатерина Сергеевна

Рабочая программа дисциплины

Радиоавтоматика

разработана в соответствии с ФГОС ВО:

ФГОС ВО - бакалавриат по направлению подготовки 11.03.01 Радиотехника (приказ Минобрнауки России от 19.09.2017 г. № 931)

составлена на основании учебного плана:

11.03.01 Радиотехника

утвержденного учёным советом вуза от 25.06.2021 протокол № 10.

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Радиотехнических систем

Протокол от 01.06.2022 г. № 13

Срок действия программы: 2021-2025 уч.г.

Зав. кафедрой Кошелев Виталий Иванович

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для
исполнения в 2022-2023 учебном году на заседании кафедры
Радиотехнических систем

Протокол от _____ 2022 г. № ____

Зав. кафедрой _____

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для
исполнения в 2023-2024 учебном году на заседании кафедры
Радиотехнических систем

Протокол от _____ 2023 г. № ____

Зав. кафедрой _____

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для
исполнения в 2024-2025 учебном году на заседании кафедры
Радиотехнических систем

Протокол от _____ 2024 г. № ____

Зав. кафедрой _____

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для
исполнения в 2025-2026 учебном году на заседании кафедры

Радиотехнических систем

Протокол от _____ 2025 г. № ____

Зав. кафедрой _____

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)	
1.1	Целью освоения дисциплины является формирование знаний, умений, навыков анализа и синтеза систем радиоавтоматики.
1.2	
1.3	Задачами дисциплины являются:
1.4	знакомство с принципами построения систем радиоавтоматики;
1.5	изучение основных методов анализа и синтеза непрерывных и дискретных систем автоматического регулирования;
1.6	формирование навыков моделирования систем радиоавтоматики в среде VisSim.

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ	
Цикл (раздел) ОП:	Б1.В
2.1	Требования к предварительной подготовке обучающегося:
2.1.1	Основы электроники
2.1.2	Основы электроники
2.1.3	Основы электроники
2.1.4	Авторегрессионное моделирование радиотехнических сигналов
2.1.5	Авторегрессионное моделирование радиотехнических сигналов
2.1.6	Авторегрессионное моделирование радиотехнических сигналов
2.2	Дисциплины (модули) и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:
2.2.1	Основы компьютерного моделирования и проектирования РЭС
2.2.2	Основы компьютерного моделирования и проектирования РЭС
2.2.3	Производственная практика
2.2.4	Производственная практика
2.2.5	Производственная практика
2.2.6	Устройства ГФС
2.2.7	Устройства ГФС
2.2.8	Устройства ГФС
2.2.9	Научно-исследовательская работа
2.2.10	Научно-исследовательская работа
2.2.11	Научно-исследовательская работа
2.2.12	Оптика и фотоника наноструктур
2.2.13	Оптико-электронные системы
2.2.14	Оптико-электронные системы
2.2.15	Оптические устройства в радиотехнике
2.2.16	Оптические устройства в радиотехнике
2.2.17	СВЧ приемо-передающие устройства
2.2.18	Спутниковые радиоприемные системы
2.2.19	Техника и технологии полупроводников
2.2.20	Физика полупроводников
2.2.21	Выполнение и защита выпускной квалификационной работы
2.2.22	Выполнение и защита выпускной квалификационной работы
2.2.23	Выполнение и защита выпускной квалификационной работы
2.2.24	Преддипломная практика
2.2.25	Преддипломная практика
2.2.26	Преддипломная практика
2.2.27	Технологическая (проектно-технологическая) практика
2.2.28	Технологическая (проектно-технологическая) практика
2.2.29	Технологическая (проектно-технологическая) практика
2.2.30	Основы телевидения и видеотехники
2.2.31	Проектирование РЛС

2.2.32	Сквозное проектирование радиотехнических устройств
2.2.33	Сквозное проектирование радиотехнических устройств
2.2.34	Сквозное проектирование радиотехнических устройств
2.2.35	Средства защиты РЛС от помех
2.2.36	Статистическая теория РТС
2.2.37	Статистическая теория РТС
2.2.38	Устройства ПОС
2.2.39	Устройства ПОС
2.2.40	Устройства ПОС в радиофотонике
2.2.41	Цифровые системы передачи информации
2.2.42	Радиотехнические системы
2.2.43	Радиотехнические системы
2.2.44	Радиотехнические системы
2.2.45	Физика микроэлектронных структур
2.2.46	Формирование и обработка оптических сигналов

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ПК-5: Способен проводить расчеты для разработки функциональных узлов бортовой аппаратуры космических аппаратов

ПК-5.1. Анализирует входные данные для выполнения расчетов при разработке функциональных узлов бортовой аппаратуры космических аппаратов

Знать

показатели устойчивости и качества регулирования, необходимые для выполнения расчетов систем радиоавтоматики.

Уметь

проанализировать и отобрать из имеющихся входных данных данные, необходимые для выполнения расчетов систем радиоавтоматики.

Владеть

навыками анализа входных данных и отбора данных, необходимых для расчета систем радиоавтоматики.

ПК-5.2. Проводит расчеты деталей, функциональных узлов, электрических режимов бортовой аппаратуры космических аппаратов по электрическим и технологическим параметрам

Знать

методы расчета устойчивости систем радиоавтоматики и ошибок регулирования при детерминированных и случайных воздействиях.

Уметь

рассчитать устойчивость линейной модели системы радиоавтоматики.

Владеть

методами расчета функциональной схемы системы радиоавтоматики по заданным показателям качества.

В результате освоения дисциплины (модуля) обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	- показатели устойчивости и качества регулирования, необходимые для выполнения расчетов систем радиоавтоматики;
3.1.2	- методы расчета устойчивости систем радиоавтоматики и ошибок регулирования при детерминированных и случайных воздействиях.
3.2	Уметь:
3.2.1	- проанализировать и отобрать из имеющихся входных данных данные, необходимые для выполнения расчетов систем радиоавтоматики;
3.2.2	- рассчитать устойчивость линейной модели системы радиоавтоматики.
3.3	Владеть:
3.3.1	- навыками анализа входных данных и отбора данных, необходимых для расчета систем радиоавтоматики;
3.3.2	- методами расчета функциональной схемы системы радиоавтоматики по заданным показателям качества.

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Компетен-ции	Литература	Форма контроля
	Раздел 1. Содержание дисциплины					

1.1	Системы радиоавтоматики и их модели. /Тема/	5	0			
1.2	Системы радиоавтоматики и их модели /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.3	Статическая модель системы АПЧГ и ее анализ. /Тема/	5	0			
1.4	Статическая модель системы АПЧГ. Построение статической характеристики системы АПЧГ. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.5	Статическая модель системы частотной автоподстройки частоты. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.6	Статическая модель системы АПЧГ и ее анализ. /Ср/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.7	Линейная модель САР. Устойчивость. /Тема/	5	0			
1.8	Линейная модель системы АПЧГ. Передаточные функции замкнутых САР. Устойчивость линейных систем. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.9	Частотные критерии устойчивости линейных систем: критерий Михайлова, критерий Найквиста. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.10	Использование аппарата логарифмических частотных характеристик для анализа устойчивости линейных САР: типовые линейные звенья; ЛАХ и ЛФХ типовых линейных звеньев первого порядка; ЛАХ и ЛФХ последовательного соединения типовых линейных звеньев; определение устойчивости замкнутой системы по логарифмическим характеристикам разомкнутой системы. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.11	Алгебраические критерии устойчивости: необходимое условие устойчивости; критерий Гурвица; устойчивость системы АПЧГ. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.12	Устойчивость линейной системы. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.13	Критерий Найквиста. Использование аппарата логарифмических частотных характеристик для анализа устойчивости линейных САР. Критерий Гурвица Устойчивость системы АПЧГ. /Ср/	5	4	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.2 Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	
1.14	Линейная модель САР. Качество регулирования. /Тема/	5	0			
1.15	Качество регулирования. Показатели качества. Оценка качества регулирования по переходной и частотным характеристикам. Оценка качества регулирования при полиномиальном воздействии. Ошибки (статическая, скоростная и по ускорению) в статических и астатических системах. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.16	Ошибки при случайных воздействиях: динамическая, по возмущению и полная. Расчет дисперсии ошибок. Влияние полосы пропускания замкнутой системы на дисперсию ошибок. /Лек/	5	1	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.17	Частотные и переходные характеристики систем авторегулирования. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.

1.18	Динамические ошибки в системах авторегулирования. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.19	Частотные и переходные характеристики систем авторегулирования. Динамические ошибки в системах авторегулирования. /Ср/	5	3	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.2 Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.20	Линейная модель САР. Проектирование. /Тема/	5	0			
1.21	Типовые ЛАХ разомкнутой системы. Типовые ЛАХ для статической системы и астатических систем первого и второго порядка. /Лек/	5	1	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.22	Коррекция систем авторегулирования, виды коррекции. Последовательная коррекция астатической системы первого порядка на примере системы ФАПЧ. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.23	Оптимальные линейные САР. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.24	Последовательная коррекция астатической системы первого порядка. Оптимальные линейные САР. /Ср/	5	3	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.25	Нелинейная модель САР и ее анализ. /Тема/	5	0			
1.26	Приближенные методы анализа нелинейных систем. Метод гармонической линеаризации. Анализ релейной системы АПЧ генератора методом гармонической линеаризации. Метод статистической линеаризации. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.27	Нелинейная модель системы ФАПЧ. Фазовый портрет идеализированной системы ФАПЧ. Определение устойчивости идеализированной системы ФАПЧ по фазовому портрету. Влияние начальной расстройки на фазовый портрет. Режимы работы системы ФАПЧ: режим удержания, режим захвата и режим биений. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.28	Статические характеристики системы ФАПЧ. Построение статических характеристик идеализированной системы ФАПЧ по фазовому портрету. Временной масштаб на фазовой траектории. Построение переходных процессов по фазовому портрету. Переходной процесс в режиме удержания. Переходной процесс в режиме биений. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.29	Нелинейная модель системы фазовой автоподстройки частоты. /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.30	Фазовый портрет идеализированной системы ФАПЧ. Определение устойчивости идеализированной системы ФАПЧ по фазовому портрету. Построение статических характеристик и идеализированной системы ФАПЧ и переходных процессов по фазовому портрету. /Ср/	5	4	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.31	Дискретные САР. Устойчивость и качество регулирования. /Тема/	5	0			
1.32	Импульсные, цифровые и дискретные САР. Решетчатые функции, разности и разностные уравнения. Устойчивость дискретных систем. Критерий устойчивости Гурвица. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.

1.33	Переходная характеристика дискретной системы. Ошибки регулирования. Динамическая ошибка при полиномиальном задающем воздействии. Ошибка по возмущению при случайном возмущающем воздействии. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.34	Переходная характеристика дискретной системы. Ошибки регулирования. Динамическая ошибка при полиномиальном задающем воздействии. Ошибка по возмущению при случайном возмущающем воздействии. /Ср/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.35	Дискретные САР. Импульсные и цифровые системы. /Тема/	5	0			
1.36	Дискретная модель импульсной САР. Дискретная модель полностью цифровой САР. Дискретная модель цифро-аналоговой САР. /Лек/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
1.37	Слежение за задержкой импульсного сигнала. Импульсные и цифровые системы слежения. Дискретная модель цифровой САР с двумя интеграторами. Устойчивость цифровой САР с двумя интеграторами. Переходная характеристика цифровой САР с двумя интеграторами. /Пр/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1 Э1 Э2 Э3 Э4	Составление конспекта. Решение задач.
1.38	Импульсные системы авторегулирования (Влияние дискретизации во времени на процессы в САР). /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.39	Цифровые системы авторегулирования (Влияние квантования по уровню на процессы в САР). /Лаб/	5	2	ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Отчет.
1.40	Влияние дискретизации во времени и квантования по уровню на процессы в САР. Устойчивость импульсных и цифровых САР, ошибки регулирования в них. /Ср/	5	4	ПК-5.1-3 ПК-5.2-3	Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	Экзамен.
	Раздел 2. Промежуточная аттестация.					
2.1	Подготовка к экзамену, иная контактная работа. /Тема/	5	0			
2.2	Консультация перед экзаменом. /Кнс/	5	2	ПК-5.1-3 ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-3 ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.2 Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	
2.3	Подготовка к экзамену. /Экзамен/	5	35,65	ПК-5.1-3 ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-3 ПК-5.2-У ПК-5.2-В	Л1.2 Л1.1Л2.1Л3. 1 Э1 Э2 Э3 Э4	
2.4	Прием экзамена. /ИКР/	5	0,35	ПК-5.1-3 ПК-5.1-У ПК-5.1-В ПК-5.2-3 ПК-5.2-У ПК-5.2-В		Ответ по билету. Ответ на вопросы.

5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

Оценочные материалы приведены в приложении к рабочей программе дисциплины (см. документ "Оценочные материалы по дисциплине "Радиоавтоматика").

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)				
6.1. Рекомендуемая литература				
6.1.1. Основная литература				
№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Количество/название ЭБС
Л1.1	Коновалов Г. Ф.	Радиоавтоматика	Санкт-Петербург: Лань, 2021, 356 с.	978-5-8114-2549-5, https://e.lanbook.com/book/167432
Л1.2	Гришаев Ю.Н	Синтез логарифмических частотных характеристик линейных систем радиоавтоматики : Методические указания	Рязань: РИЦ РГРТУ, 2019,	, https://elib.rsreu.ru/ebs/download/2086
6.1.2. Дополнительная литература				
№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Количество/название ЭБС
Л2.1	Самусевич Г. А.	Радиоавтоматика : лабораторный практикум	Екатеринбург: Уральский федеральный университет, ЭБС АСВ, 2014, 48 с.	978-5-321-02373-0, http://www.iprbookshop.ru/68284.html
6.1.3. Методические разработки				
№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Количество/название ЭБС
Л3.1	Гришаев Ю.Н.	Радиоавтоматика. Компьютерный лабораторный практикум : Методические указания	Рязань: РИЦ РГРТУ, 2013,	, https://elib.rsreu.ru/ebs/download/2169
6.2. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети "Интернет"				
Э1	www.ahp.rusoil.net/htm - Клиначев Н.В. Теория систем автоматического регулирования (с использованием пакета VisSim).			
Э2	Электронная база данных «Издательство Лань» https://e.lanbook.com			
Э3	Электронно-библиотечная система IRPbooks https://www.iprbookshop.ru/			
Э4	Электронная библиотека РГРТУ https://elib.rsreu.ru/ebs			
6.3 Перечень программного обеспечения и информационных справочных систем				
6.3.1 Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения, в том числе отечественного производства				
Наименование		Описание		
Операционная система Windows		Коммерческая лицензия		
Kaspersky Endpoint Security		Коммерческая лицензия		
Adobe Acrobat Reader		Свободное ПО		
LibreOffice		Свободное ПО		
Microsoft Office		Коммерческая лицензия		
VisSim		Свободное ПО		
6.3.2 Перечень информационных справочных систем				
6.3.2.1	Информационно-правовой портал ГАРАНТ.РУ http://www.garant.ru			
6.3.2.2	Система КонсультантПлюс http://www.consultant.ru			
6.3.2.3	Справочная правовая система «КонсультантПлюс» (договор об информационной поддержке №1342/455-100 от 28.10.2011 г.)			
7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)				

1	519 Лабораторный корпус. учебная аудитория для проведения занятий лекционного и семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, для проведения самостоятельной работы обучающихся. Специализированная мебель (24 посадочных места), доска.
2	501 лабораторный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий Специализированная мебель (37 посадочных мест) ПК: Intel Celeron CPVJ1800 – 25 шт. Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ
3	502 лабораторный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий Специализированная мебель (37 посадочных мест) ПК: Intel Celeron CPVJ1800 – 25 шт. Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ
4	503 лабораторный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий Специализированная мебель (37 посадочных мест) ПК: Intel Celeron CPVJ1800 – 25 шт. Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ
5	525 Лабораторный корпус.. Учебная аудитория для проведения занятий лекционного и семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации. Специализированная мебель (56 посадочных мест), магнитно-маркерная доска. 1 интерактивный комплект T82/IN124Sta/WTN140-доска IQ Board DVT T082+проектор Infocus IN124STA. ПК: Intel Core i5 /8Gb. Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ
6	358 учебно-административный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий лекционного и семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации Специализированная мебель (200 мест), компьютер с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ, мультимедиа проектор, экран, доска.
7	413 лабораторный корпус. помещение для самостоятельной работы обучающихся, лекционная аудитория Специализированная мебель (70 посадочных мест), магнитно-маркерная доска, экран. Мультимедийный проектор (NEC) ПК: Intel Core 2 duo /2Gb – 1 шт Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ

8. МЕТОДИЧЕСКИЕ МАТЕРИАЛЫ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

Методические указания по освоению дисциплины "Радиоавтоматика" представлены в приложении к рабочей программе дисциплины.

Оператор ЭДО ООО "Компания "Тензор"

ДОКУМЕНТ ПОДПИСАН ЭЛЕКТРОННОЙ ПОДПИСЬЮ

ПОДПИСАНО
ЗАВЕДУЮЩИМ
КАФЕДРЫ

ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ, Кошелев Виталий
Иванович, Заведующий кафедрой РТС

18.09.23 12:14 (MSK)

Простая подпись

ПОДПИСАНО
ЗАВЕДУЮЩИМ
ВЫПУСКАЮЩЕЙ
КАФЕДРЫ

ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ, Кошелев Виталий
Иванович, Заведующий кафедрой РТС

18.09.23 12:22 (MSK)

Простая подпись

ПОДПИСАНО
ПРОРЕКТОРОМ ПО УР

ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ, Корячко Алексей
Вячеславович, Проректор по учебной работе

18.09.23 13:18 (MSK)

Простая подпись