МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ "РЯЗАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ РАДИОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ В.Ф. УТКИНА"

СОГЛАСОВАНО

УТВЕРЖДАЮ

Зав. выпускающей кафедры

Прикладная механика

рабочая программа дисциплины (модуля)

Закреплена за кафедрой Промышленной электроники

Учебный план Лицензирование 20.03.01 25 00.plx

20.03.01 Техносферная безопасность

Квалификация бакалавр

Форма обучения очная

Общая трудоемкость 3 ЗЕТ

Распределение часов дисциплины по семестрам

Семестр (<Курс>.<Семестр на курсе>)	6 (3.2)		Итого	
Недель	1	6		
Вид занятий	УП	РΠ	УП	РΠ
Лекции	16	16	16	16
Лабораторные	16	16	16	16
Практические	16	16	16	16
Иная контактная работа	0,25	0,25	0,25	0,25
Итого ауд.	48,25	48,25	48,25	48,25
Контактная работа	48,25	48,25	48,25	48,25
Сам. работа	51	51	51	51
Часы на контроль	8,75	8,75	8,75	8,75
Итого	108	108	108	108

Программу составил(и):

д. физ-мат.н., проф., Трубицын Андрей Афанасьевич

Рабочая программа дисциплины

Прикладная механика

разработана в соответствии с ФГОС ВО:

ФГОС ВО - бакалавриат по направлению подготовки 20.03.01 Техносферная безопасность (приказ Минобрнауки России от 25.05.2020 г. № 680)

составлена на основании учебного плана:

20.03.01 Техносферная безопасность

утвержденного учёным советом вуза от 30.05.2025 протокол № 13.

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Промышленной электроники

Протокол от 22.06.2025 г. № 12 Срок действия программы: 2025-2029 уч.г. Зав. кафедрой Круглов Сергей Александрович

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2026-2027 учебном году на заседании кафедры Промышленной электроники Протокол от ______ 2026 г. № ___ Зав. кафедрой Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2027-2028 учебном году на заседании кафедры Промышленной электроники Протокол от _____ 2027 г. № ___ Зав. кафедрой _____ Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2028-2029 учебном году на заседании кафедры Промышленной электроники Протокол от _____ 2028 г. № ___ Зав. кафедрой Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2029-2030 учебном году на заседании кафедры

Промышленной электроники

Протокол от	 _ 2029 г.	No	_	
n 1 v				
Зав. кафедрой				

	1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)				
1.1	Прикладная механика является изучение методов анализа и проектирования механизмов, а также расчет их звеньев на прочность.				
1.2	Задачи дисциплины:				
1.3	получение теоретических знаний о методах прикладной механики;				
1.4	приобретение практических навыков в применении методов прикладной механики;				
1.5	применение компьютерных программ моделирования нагруженного состояния звеньев механизмов;				
1.6	 □ реализация технических заданий на проведение структурного, кинематического и силового анализа механизмов. 				

	2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ				
П	[икл (раздел) ОП:	Б1.0			
2.1	Требования к предвари	тельной подготовке обучающегося:			
2.1.1	Учебная практика				
2.1.2	Учебная практика				
2.1.3	Физика				
2.1.4	Учебная практика (ознакомительная)				
2.1.5	Физика (факультатив)				
2.1.6	Химия				
2.2	Дисциплины (модули) предшествующее:	и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как			
2.2.1	Плазменная электроника				
2.2.2	Численные методы конс	труирования ЭС			
2.2.3	Выполнение и защита вы	пускной квалификационной работы			

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ОПК-2: Способен обеспечивать безопасность человека и сохранение окружающей среды, основываясь на принципах культуры безопасности и концепции риск-ориентированного мышления

ОПК-2.2. Обеспечивает риски на уровне допустимых значений с помощью выбранных методов и/или средств обеспечения безопасности человека (на производстве, в окружающей среде) и безопасности окружающей среды

Знать

влияние механических нагрузок на устойчивость конструкций

Уметн

рассчитывать механические напряжения

Владеть

методами расчета устойчивости конструкции

В результате освоения дисциплины (модуля) обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	- влияние механических нагрузок на устойчивость конструкций.
3.2	Уметь:
3.2.1	- рассчитывать механические напряжения.
3.3	Владеть:
3.3.1	- методами расчета устойчивости конструкции.

	4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)					
Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Компетен- ции	Литература	Форма контроля
	Раздел 1. Основные понятия и определения теории машин и механизмов					
1.1	Деталь механизма. Основные виды звеньев механизмов. Классификация кинематических пар. Кинематические цепи и их классификация. /Тема/	6	0			

1.2	Деталь механизма /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
1.3	Основные виды звеньев механизмов /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
1.4	/Кнс/	6	0	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Вопросы к зачёту
1.5	/Cp/	6	7	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Устный опрос
1.6	/ИКР/	6	0,25	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В		Вопросы к зачёту
1.7	/Экзамен/	6	8,75	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В		Вопросы к зачёту
	Раздел 2. Механизмы					
2.1	Основные виды механизмов. Основные виды рычажных механизмов /Тема/	6	0			
2.2	Основные виды механизмов /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
2.3	Основные виды рычажных механизмов /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
2.4	/Cp/	6	7	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Устный опрос
2.5	Степень подвижности пространственного механизма. Степень подвижности плоского механизма /Tema/	6	0			
2.6	Степень подвижности пространственного механизма /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1	Контрольные вопросы
	Раздел 3. Структурный анализ механизмов	<u> </u>				
3.1	Группа Ассура. Классификация групп Ассура. Формула строения механизма. Примеры структурного анализа механизмов. /Тема/	6	0			
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				

	In the second second			1 0		T
3.2	Группа Ассура. Классификация групп Ассура. Формула строения механизма. Примеры структурного анализа механизмов. /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
3.3	Примеры структурного анализа механизмов /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
3.4	/Cp/	6	7	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Устный опрос
	Раздел 4. Кинематический анализ механизмов					
4.1	Функция положения звена и точки. Кинематические передаточные функции. Таблица свя-зи между передаточными функциями и кинематическими характеристиками /Тема/	6	0			
4.2	Функция положения звена и точки. Кинематические передаточные функции. Таблица связи между передаточными функциями и кинематическими характеристиками. /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
4.3	Кинематические передаточные функции /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
4.4	Аналитический метод определения положений, скоростей и ускорений звеньев меха-низмов. Кинематическое исследование синусного механизма. Кинематическое исследование кривошипно-ползунного механизма /Тема/	6	0			
4.5	Аналитический метод определения положений, скоростей и ускорений звеньев механизмов. Кинематическое исследование синусного механизма. Кинематическое исследование кривошипно-ползунного механизма. /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
4.6	Кинематическое исследование синусного механизма /Пр/	6	4	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.5 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
4.7	/Cp/	6	7	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Устный опрос
	Раздел 5. Силовой анализ механизмов					
5.1	Силы, действующие в механизмах. Силы инерции звеньев. Порядок силового расчета механизма методом планов сил /Тема/	6	0			

				1	T	
5.2	Силы, действующие в механизмах. Силы инерции звеньев. /Лек/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
5.3	Уравновешивающий момент (сила /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
5.4	Уравновешивающий момент (сила). Пример структурного и силового анализа кривошипношатунного механизма (внешние реакции, внугренние реакции, расчет начального механизма) /Тема/	6	0			
5.5	Пример структурного и силового анализа кривошипно-шатунного механизма (внешние реакции, внутренние реакции, расчет начального механизма). /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Контрольные вопросы
5.6	Пример структурного и силового анализа кривошипно-шатунного механизма (внешние реакции, внутренние реакции, расчет начального механизма). /Пр/	6	4	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Л1.6 Л1.7Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1	Отчёт
5.7	/Cp/	6	7	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.7Л2.1Л3.1	Устный опрос
	Раздел 6. Сопротивление материалов					
6.1	Деформации и напряжения. Метод сечений. Простейшие типы деформаций стержней. Деформации и напряжения при растяжении/сжатии стержней. Обобщенный закон Гука. Формула абсолютного удлинения стержня /Тема/	6	0			
6.2	Деформации и напряжения. Метод сечений /Лек/	6	1	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.7Л2.1Л3.1	Контрольные вопросы
6.3	Деформации и напряжения при растяжении/сжатии стержней /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.7Л2.1Л3.1	Отчёт
6.4	/Cp/	6	5	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.7Л2.1Л3.1	Устный опрос
	Раздел 7. Основы расчетов звеньев механизмов на прочность					
7.1	Диаграмма напряжений. Допускаемые напряжения. Условия прочности и жесткости конструкций. Эпюры нормальных напряжений. Пример решения задачи на растяжение стержня переменного радиуса. /Тема/	6	0			
7.2	Диаграмма напряжений. Допускаемые напряжения /Лек/	6	2	ОПК-2.2-3 ОПК-2.2-У ОПК-2.2-В	Л1.2 Л1.3 Л1.7Л2.1Л3.1	Контрольные вопросы

7.3	Эпюры нормальных напряжений /Лаб/	6	2	ОПК-2.2-3	Л1.2 Л1.3	Отчёт
			_	ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	0.1.01
				ОПК-2.2-В		
7.4	Условия прочности и жесткости	6	4	ОПК-2.2-3	Л1.2 Л1.3	Отчёт
	конструкций. /Пр/			ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	
				ОПК-2.2-В		
7.5	/Cp/	6	6	ОПК-2.2-3	Л1.2 Л1.3	Устный опрос
				ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	
				ОПК-2.2-В		
	Раздел 8. Изгиб стержня					
8.1	Вывод дифференциального уравнения изгиба	6	0			
	стержня. Решение дифференциального					
	уравнения изгиба стрежня /Тема/					
8.2	Вывод дифференциального уравнения изгиба	6	2	ОПК-2.2-3	Л1.3	Контрольные
	стержня /Лек/			ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	вопросы
				ОПК-2.2-В		
8.3	Решение дифференциального уравнения изгиба	6	2	ОПК-2.2-3	Л1.3	Отчёт
	стрежня /Лаб/			ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	
				ОПК-2.2-В		
8.4	Определение величины максимального	6	0			
	смещения участка стержня при изгибе /Тема/					
8.5	Определение величины максимального	6	2	ОПК-2.2-3	Л1.3	Контрольные
	смещения участка стержня при изгибе. /Лек/			ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	вопросы
				ОПК-2.2-В		
8.6	Определение величины максимального	6	4	ОПК-2.2-3	Л1.3	Отчёт
	смещения участка стержня при изгибе. /Пр/			ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	
				ОПК-2.2-В		
8.7	/Cp/	6	5	ОПК-2.2-3	Л1.3	Устный опрос
				ОПК-2.2-У	Л1.7Л2.1Л3.1	
				ОПК-2.2-В		

5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

Оценочные материалы приведены в приложении к рабочей программе дисциплины (см. документ «Оценочные материалы по дисциплине "Прикладная механика")

	6. УЧЕБНО-МЕТОДІ	ИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦ	иплины (мод	УЛЯ)
		6.1. Рекомендуемая литература		
		6.1.1. Основная литература		
№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Количество/ название ЭБС
Л1.1	Леонова О. В., Вашунин А. И., Никулин К. С.	Прикладная механика : лабораторный практикум	Москва: Московская государственна я академия водного транспорта, 2007, 56 с.	2227-8397, http://www.ipr bookshop.ru/4 6749.html
Л1.2	Козлов В. А., Коробкин В. Д., Ордян М. Г.	Статика и элементы прикладной механики: учебно- методическое пособие по теоретической и прикладной механике для студентов дневной формы обучения	Воронеж: Воронежский государственный архитектурностроительный университет, ЭБС АСВ, 2016, 52 с.	978-5-89040- 592-0, http://www.ipr bookshop.ru/5 9132.html

№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство,	Количество/
			год	название ЭБС
Л1.3	Алышев А. С., Кривошеев А. Г., Малых К. С., Мельников В. Г., Мельников Г. И.	Прикладная механика	Санкт- Петербург: Университет ИТМО, 2015, 66 с.	2227-8397, http://www.ipr bookshop.ru/6 8688.html
Л1.4	Бардовский, А. Д., Воронин, Б. В., Бибиков, П. Я., Вьюшина, М. Н., Вержанский, П. М., Мостаков, В. А.	Прикладная механика. Теория механизмов и машин : учебное пособие	Москва: Издательский Дом МИСиС, 2015, 96 с.	978-5-87623- 889-4, https://www.ip rbookshop.ru/ 64193.html
Л1.5	Казаков, Д. В., Кугрышева, Л. И.	Прикладная механика : лабораторный практикум	Ставрополь: Северо- Кавказский федеральный университет, 2016, 101 с.	2227-8397, https://www.ip rbookshop.ru/ 66094.html
Л1.6	Бегун, П. И., Кормилицын, О. П.	Прикладная механика : учебник	Санкт- Петербург: Политехника, 2020, 464 с.	978-5-7325- 1089-8, https://www.ip rbookshop.ru/ 94831.html
Л1.7	Горелов, В. Н., Кичаев, Е. К.	Расчетное задание по деталям машин и прикладной механике. Раздел «Сварные, заклепочные и резьбовые соединения, передачи «винт – гайка»: учебно-методическое пособие	Самара: Самарский государственн ый технический университет, ЭБС АСВ, 2020, 50 с.	2227-8397, https://www.ip rbookshop.ru/ 105060.html
		6.1.2. Дополнительная литература		
№	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Количество/ название ЭБС
Л2.1	Гумерова Х. С., Котляр В. М., Петухов Н. П., Сидорин С. Г.	Прикладная механика : учебное пособие	Казань: Казанский национальный исследовательс кий технологическ ий университет, 2014, 142 с.	978-5-7882- 1571-6, http://www.ipr bookshop.ru/6 2001.html
Л2.2	Бардовский А. Д., Воронин Б. В., Бибиков П. Я., Вьюшина М. Н., Вержанский П. М., Мостаков В. А.	Прикладная механика. Теория механизмов и машин : учебное пособие	Москва: Издательский Дом МИСиС, 2015, 96 с.	978-5-87623- 889-4, http://www.ipr bookshop.ru/6 4193.html
Л2.3	Казаков Д. В., Кугрышева Л. И.	Прикладная механика : лабораторный практикум	Ставрополь: Северо- Кавказский федеральный университет, 2016, 101 с.	2227-8397, http://www.ipr bookshop.ru/6 6094.html
Л2.4	Карасева, Т. В.	Прикладная механика. Расчет деталей и узлов приборов и систем: учебное пособие	Москва: Ай Пи Ар Медиа, 2020, 158 с.	978-5-4497- 0438-2, https://www.ip rbookshop.ru/
				93559.html

		1			I /	
$\mathcal{N}_{\underline{0}}$	Авторы, составители		Заглавие	Издательство,	Количество/	
				год	название ЭБС	
Л3.1	Бережной О. Л.,	Прикладная и т	гехническая механика : лабораторный	Белгород:	2227-8397,	
	Гончаров С. И.	практикум		Белгородский	http://www.ipr	
	_			государственн	bookshop.ru/2	
				ый	8385.html	
				технологическ		
				ий университет		
				им. В.Г.		
				Шухова, ЭБС		
				ACB, 2011, 115		
				c.		
	(2 п		1 × nt	<u> </u>		
6.2. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети "Интернет"						
Э1						
6.3 Перечень программного обеспечения и информационных справочных систем						
6.3.1 Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения, в том числе						
одал перечень лицензионного и свообдно распространяемого программного обеспечения, в том числе отечественного производства						
Наименование			Описание			
MATLAB R2010b			Бессрочно. Matlab License 666252			
Kaspersky Endpoint Security			Коммерческая лицензия			
Операционная система Windows			Коммерческая лицензия			
6.3.2 Перечень информационных справочных систем						
6.3.2.1	Система Консультант	_				
6.3.2.2 Информационно-правовой портал ГАРАН			PAHT.PY http://www.garant.ru			

7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)				
1	448 учебно-административный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий лекционного и семинарского типа, практических занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации Специализированная мебель (100 мест), мультимедийное оборудование, экран, компьютер, доска			
2	414 учебно-административный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий Специализированная мебель (40 посадочных мест), магнитно-маркерная доска, экран. Мультимедийный проектор (NEC AOC 2050W) ПК: Intel Pentium G620/4Gb – 13 шт Возможность подключения к сети Интернет и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ			
3	440 учебно-административный корпус. Учебная аудитория для проведения учебных занятий лекционного и семинарского типа, лабораторных работ, практических занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации Специальная мебель (28 посадочных места), 14 компьютеров с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду РГРТУ, мультимедиа проектор, экран, доска.			

8. МЕТОДИЧЕСКИЕ МАТЕРИАЛЫ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

«Методическое обеспечение дисциплины приведено в приложении к рабочей программе дисциплины (см. документ «Методические указания дисциплины «Прикладная механика»»).

Оператор ЭДО ООО "Компания "Тензор"

Простая подпись

Простая подпись

ДОКУМЕНТ ПОДПИСАН ЭЛЕКТРОННОЙ ПОДПИСЬЮ

КАФЕДРЫ

ПОДПИСАНО ЗАВЕДУЮЩИМ КАФЕДРЫ **ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ,** Коваленко Виктор 16.07.25 12:30 (MSK)

Васильевич, Заведующий кафедрой ХТ

ПОДПИСАНО ЗАВЕДУЮЩИМ ВЫПУСКАЮЩЕЙ ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ, Коваленко Виктор 16.07.25 12:31 (MSK) Васильевич, Заведующий кафедрой XT