

1. Трофимов В. Б., Кулаков С. М. Интеллектуальные автоматизированные системы управления технологическими объектами Москва: Инфра-Инженерия, 2016, 232 с.
2. Денисенко В. В. Компьютерное управление технологическим процессом, экспериментом, оборудованием Москва: Горячая линия -Телеком, 2014, 606 с.
3. Мусалимов В. М., Заморуев Г. Б., Калапышина И. И., Перечесова А. Д. Моделирование мехатронных систем в среде MATLAB (Simulink / SimMechanics) Санкт Петербург: НИУ ИТМО, 2013, 114 с.
4. Кудинов Ю. И., Пащенко Ф. Ф. Теория автоматического управления (с использованием MATLAB — SIMULINK) : учебное пособие Санкт Петербург: Лань, 2019, 312 с.
5. Дьяконов В.П. MATLAB 6/6.1/6.5+SIMULINK 4/5. Основы применения. Полное руководство пользователя М.: СОЛОН-Пресс, 2002, 767с.
6. Бобиков А.И. Использование пакета Simulink/MATLAB для исследования систем управления (построение блок-схем) : Учеб. пособие Рязань, 2003, 63с
7. Данильченко, С. В., Хиврин, М. В. Программирование ПЛК и промышленные сети. Программное обеспечение управления технологическими процессами : лабораторный практикум Москва: Издательский Дом МИСиС, 2020, 139 с.
8. Бобиков А.И. Использование пакета Simulink/MATLAB для исследования систем управления (построение блок-схем) : Учеб. пособие Рязань, 2003, 63с.

ДОКУМЕНТ ПОДПИСАН ЭЛЕКТРОННОЙ ПОДПИСЬЮ

ФГБОУ ВО "РГРТУ", РГРТУ, Круглов Сергей Александрович, Заведующий
кафедрой ПЭЛ

13.09.24 14:31 (MSK)

Простая подпись